

线性代数 中国科学技术大学 2023 春 二次型

主讲: 杨金榜
地空楼 525

助教: 苏煜庭、陈鉴、夏小凡

实对称矩阵的相合标准形

性质 (正交相合标准形)

设 n 阶实对称矩阵 A 的全体特征值为 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$. 则存在正交矩阵 P 使得

$$P^T A P = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n).$$

从而矩阵 A 相合于对角矩阵 $\text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$. 称这个对角阵为 A 的**正交相合标准形**.

定理 (相合规范形)

设 A 为实对称矩阵, 则存在可逆阵 P 使得

$$P^T A P = \text{diag}(I_r, -I_s, 0). \quad (A \text{ 的相合规范形})$$

其中 r, s 由 A 唯一确定不依赖于 P 的选取, 且满足

$$r + s = \text{rank}(A) \leq n.$$

称 r 为 A 的**正惯性指数**, 称 s 为 A 的**负惯性指数**, 称 $r - s$ 为 A 的**符号差**.

二次型的定义

定义 ((实) 二次型)

称实数域上的二次齐次多项式为(实)二次型.

利用矩阵的乘法, 任意二次型可唯一的写为

$$Q(x_1, \cdots, x_n) = x^T A x, \quad (1)$$

其中 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 实对称, $x = (x_1, x_2, \cdots, x_n)^T$ 为变元组成的列向量.

性质 (二次型的矩阵)

- ① 式(1)中的实对称矩阵 A 由二次型 $Q(x_1, \cdots, x_n)$ 唯一确定, 称 A 为二次型 Q 的矩阵. 此外, 称 A 的秩为二次型 Q 的秩, 称 A 的特征值为二次型 Q 的特征值.
- ② 反之, 对于任意实对称矩阵, 通过式(1), 可以构造一个二次型.

简言之, 我们有如下——对应:

$$\text{二次型} \xleftrightarrow[1:1]{Q=x^T A x} \text{实对称矩阵}$$

二次型的标准形

给定二次型

$$Q = Q(x_1, \dots, x_n) = x^T A x. \quad (A^T = A),$$

做可逆变量替换 $x = Py$, 则

$$Q = x^T A x = (y^T P^T) A (Py) = y^T (P^T A P) y.$$

因此, 二次型 Q 关于新变元 y_1, \dots, y_n 的矩阵为 $P^T A P$.

通过变元的线性替换, 实对称矩阵的相合标准形可以用来化简二次型.

定义 ((有理) 标准形)

若二次型经过非退化的线性变换 $x = Py$ 化为

$$\tilde{Q}(y_1, \dots, y_n) = \lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2,$$

则称 \tilde{Q} 为 Q 的一个(有理)标准形.

下面通过对称矩阵的正交合同标准形和规范形, 给出两个特殊的(有理)标准形:

定理 (正交标准形)

任意给定实二次型 $Q = x^T A x$, 存在正交变换 $x = Py$ 将 Q 化为

$$\tilde{Q}(y_1, \dots, y_n) = \lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2,$$

这里的 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ 为 A 的特征值. 称 \tilde{Q} 为 Q 的正交标准形.

规范形 (实标准形)

定理 (规范形 (实标准形))

任意给定二次型 Q , 存在线性变换 $x = Py$ 使得

$$Q = y_1^2 + \cdots + y_r^2 - y_{r+1}^2 - \cdots - y_{r+s}^2,$$

其中 r 和 s 不依赖于 P 的选取. 我们称

- $y_1^2 + \cdots + y_r^2 - y_{r+1}^2 - \cdots - y_{r+s}^2$ 为 Q 的规范形 (或实标准形);
- r 和 s 为 Q 的正负惯性指数.

定理 (配方法能用矩阵实现的理论依据)

对于任意给定的实对称矩阵 A 都存在初等矩阵 P_1, \cdots, P_r 使得

$$P_r^T \cdots P_1^T A P_1 \cdots P_r = \text{diag}(\mu_1, \mu_2, \cdots, \mu_n).$$

初等变换法 (具体算法步骤)

第一步: ① 若 $a_{11} \neq 0$,

- 将第 1 列的 $-a_{i1}a_{11}^{-1}$ 倍加到第 i 列;
- 将第 1 行的 $-a_{1i}a_{11}^{-1}$ 倍加到第 i 行.

$$\Rightarrow \text{可逆阵 } P_1 \text{ 使得 } P_1^T A P_1 = \begin{pmatrix} a_{11} & & \\ & & \\ & & A_{n-1} \end{pmatrix}.$$

② 若 $a_{11} = 0$, 且存在对角元 $a_{ii} \neq 0$.

- 交换第 1 列与第 i 列;
- 交换第 1 行与第 i 行;
- 回到第一步.

③ 若对角线全为零且第一行 (第一列) 不为零. 即, 存在 $i = 2, \dots, n$ 使得 $a_{i1} = a_{1i} \neq 0$.

- 将第 i 行加到第一行;
- 将第 i 列加到第一列;
- 回到第一步.

④ 若对角线全为零且第一行和第一列全为零. 则

$$A = \begin{pmatrix} 0 & & \\ & & \\ & & A_{n-1} \end{pmatrix}.$$

第二步: 递归下去, 对 $n-1$ 阶矩阵 A_{n-1} 重复第一步.

具体实现方法

$$\begin{pmatrix} A \\ I \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{对 } I \text{ 做初等列变换}]{\text{对 } A \text{ 做成对的行列初等变换}} \begin{pmatrix} P^T A P \\ P \end{pmatrix}$$

类似的

$$(A, I) \xrightarrow[\text{对 } I \text{ 做初等行变换}]{\text{对 } A \text{ 做成对的行列初等变换}} (P^T A P, P^T)$$

例

$$Q(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 - x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_3 + 2x_2x_3.$$

$$\begin{aligned} \text{解: } \begin{pmatrix} A \\ I \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{-2C_1 \rightarrow C_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{-2r_1 \rightarrow r_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow{C_2 \rightarrow C_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 \rightarrow r_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{从而得标准形 } \tilde{Q}(y_1, y_2, y_3) = y_1^2 - y_2^2 - 2y_3^2, \text{ 其中 } P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

例

$$Q(x_1, x_2, x_3) = 2x_1x_2 + 4x_1x_3.$$

解: $(A, I) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\xrightarrow{r_2 \rightarrow r_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{C_2 \rightarrow C_1} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} -\frac{1}{2}C_1 \rightarrow C_2 \\ -C_1 \rightarrow C_3 \end{matrix}} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -\frac{1}{2} & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} -\frac{1}{2}r_1 \rightarrow r_2 \\ -r_1 \rightarrow r_3 \end{matrix}} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -1 & -2 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{-2r_1 \rightarrow r_3} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -\frac{1}{2} & -1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{-2C_1 \rightarrow C_3} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

从而得到标准形

$$\tilde{Q}(y_1, y_2, y_3) = 2y_1^2 - \frac{1}{2}y_2^2.$$

其中

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 1 & \frac{1}{2} & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

定义 (正定二次型)

称一个 n 元二次型 $Q(x_1, \dots, x_n) = x^T A x (A^T = A)$ 为 **正定二次型**, 如果对于任意向量 $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ 都有 $Q(x_1, \dots, x_n) > 0$ 成立.

定理

Q 正定 $\Leftrightarrow A$ 正定 $\Leftrightarrow A$ 相合于单位阵
 $\Leftrightarrow Q$ 的 (或 A 的) 正惯性指数为 n

正定性判定

性质

设 A 为 n 阶实对称方阵.

- ① 若 P 可逆, 则 $P^TAP > 0$ 当且仅当 $A > 0$. 相合不变性
- ② $A > 0$ 当且仅当存在可逆阵 P 使得 $A = P^TP$. 相合标准形
- ③ 若 $A > 0$, 则 $\det(A) > 0$.

定理

设 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 为 n 阶实对称方阵. 则 A 正定当且仅当 A 的各阶顺序主子式均大于零. 即, A 正定当且仅当

$$a_{11} > 0, \quad \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} > 0, \dots, \quad \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \det A > 0,$$

证明思路: 对阶数归纳. 由归纳假设 A 可写为 $A = \begin{pmatrix} (P^{-1})^T P^{-1} & C \\ C^T & a_{nn} \end{pmatrix}$. 记

$$R = \begin{pmatrix} P & -PP^T C \\ 0 & 1 \end{pmatrix}. \quad \text{则 } R^T A R = \begin{pmatrix} I_{n-1} & \\ & a_{nn} - C^T P P^T C \end{pmatrix}.$$

例: 判定 $Q(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_2^2 + 6x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 6x_2x_3$ 的正定性.

根据正负惯性指数命名二次型

- ① 正定 $\Leftrightarrow r = n (\Rightarrow s = 0)$;
- ② 半正定 $\Leftrightarrow s = 0$;
- ③ 负定 $\Leftrightarrow s = n (\Rightarrow r = 0)$;
- ④ 半负定 $\Leftrightarrow r = 0$;
- ⑤ 不定 $\Leftrightarrow r \geq 1$ 且 $s \geq 1$.

部分关于正定的结论可以平移到半正定, 负定, 半负定的二次型上.

二次曲线与二次曲面的分类

二次曲线的标准形式

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{椭圆: } \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \\ \text{双曲线: } \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \\ \text{抛物线: } y = ax^2 \\ \text{退化: } x^2 = \frac{y^2}{a^2} \text{ 或 } \frac{x^2}{a^2} = 1 \text{ 或 } x^2 = 0 \end{array} \right.$$

平面二次曲线方程:

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c = 0.$$

定理

任意平面二次曲线均可经过选定合适的直角坐标系变为标准形式.

证明思路: 通过正交变换化简为 (其中 λ_1, λ_2 不全为零)

$$\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + 2b_1 x' + 2b_2 y' + c' = 0.$$

- ① $\lambda_1 \lambda_2 > 0$ 椭圆型
- ② $\lambda_1 \lambda_2 < 0$ 双曲型或退化
- ③ $\lambda_1 \lambda_2 = 0$ 抛物型或退化